

## 五、論文著述：

1. 請詳列個人最近五年內發表之學術性著作。
2. 請將所有學術性著作分成四大類：(A)期刊論文(B)研討會論文(C)專書及專書論文(D)技術報告及其他等。
3. 各類著作請按發表時間先後順序填寫。每篇文章請依作者姓名（按原出版之次序）、出版年、月份、題目、期刊名稱、起訖頁數之順序填寫。
4. 若期刊屬於 SCI、EI、SSCI 或 A&HCI 等時，請註明；若著作係經由國科會補助之研究計畫所產生，請於最後填入相關之國科會計畫編號。
5. 論文著述(表 C302)，請採 MS Word 97(含)以上版本輸入資料，並將輸入的檔案以 E-Mail 方式傳遞本會。E-mail 位址：[nscapply@nsc.gov.tw](mailto:nscapply@nsc.gov.tw)。Mail 之主旨請註明 C302, “身份證號碼”。

### (A)期刊論文

1. **Jie-Tong Zou, Zheng-Yan Pan,**," The Development of TiltRotor Unmanned Aerial Vehicle ", Transactions of the Canadian Society for Mechanical Engineering, , Vol. 40, Number 5, pp. 909-921, 2016. (SCIE , ISSN:0315-8977)
2. **Jie-Tong Zou and Chi-Yi Wang,**" The Application of Ultrasonic Positioning System for Indoor Navigation of Omni-directional Mobile Robot ", Sensors and Materials, Vol. 28, Number 6, pp.585-591, June 22, 2016. (SCIE , ISSN:0914-4935)
3. **Jie-Tong Zou, Chien-Yueh Hsu and Rui-Feng Zheng,** “The Integration of Multi-Rotor Aerial Vehicle with The Ground Control Station “, ICIC Express Letters, Vol. 6, Number 5, pp.1303-1309, May 2015. (EI , ISSN:2185-2766)
4. **Jie-Tong Zou, Chi-Yi Wang, Yue-Min Wang, Ming-Cong Lu, Hong-Yan Ren and Yi-Jia Qiu,**" Integration of 3G Wireless Image Transmission System with the Aerial Search and Rescue UAV ", Applied Mechanics and Materials ,Vols 764-765 ,pp 708-712, May 2015. (EI , ISSN:1662-7482)
5. **Jie-Tong Zou, Zheng-Yan Pan, Dong-Lin Zhang, Rui-Feng Zheng, ,**" Integration of the Target Position Correction Software with the High Endurance Quadcopter for Search and Rescue Mission ", Applied Mechanics and Materials ,Vols 764-765 ,pp 713-717, May 2015. (EI , ISSN:1662-7482)
6. **Jie-Tong Zou,Guan-Wei Huang, Zheng Rui-Feng,**” The modeling and simulation of Hexa-rotor aerial robot”, Applied Mechanics and Materials, Vols. 300-301, pp 542-546, Feb., 2013. (EI , ISSN:1662-7482)

7. **Jie-Tong Zou**, Guan-Wei Huang ,Chieh-Yueh Hsu,” The design and implementation of Hexa-rotor aerial robot”, *Applied Mechanics and Materials*, Vols. 300-301, pp 357-361, Feb., 2013. (EI , ISSN:1662-7482)
8. C. H. Chang, **J. T. Zou** and K. L. Su,” Target Searching of Mobile Robots Using Improved A\* Searching Algorithm”, *Applied Mechanics and Materials*, Vols. 300-301, pp 519-522, Feb., 2013. (EI , ISSN:1662-7482)
9. **Jie-Tong Zou** and Zih-Yan Wu, “The study of route error for a differential driven restaurant service robot “, *ICIC Express Letters*, Vol. 7, Number 5, pp.1597-1604, May 2013. (EI , ISSN:2185-2766)
10. **Jie-Tong Zou** and Kuo-Lan Su, “Design and Implementation of a robot arm for humanoid robot “, *ICIC Express Letters*, Vol. 7, Number 5, pp.1605-1612, May 2013. (EI , ISSN:2185-2766)
11. **Jie-Tong Zou** , Kuo-Lan Su, Haw Tso,” The modeling and implementation of tri-rotor flying robot”, *Journal of Artificial Life and Robotics*, Vol.17, issue 1, pp.86-91, October 2012. (EI , ISSN: 1433-5298)
12. Jr-Hung Guo , **Jie-Tong Zou** ,Kuo-Lan Su,” Development of the residual power prediction system for mobile robots”, *Journal of Artificial Life and Robotics*, Vol.28, No. 2, June 2012. (EI , ISSN: 1433-5298)
13. **Jie-Tong Zou**, Haw Tso, “The development of tri-rotor aerial vehicle “, *Advanced Science Letters*, Volume 13, Number 1, pp.245-250, June 2012. (SCIE , EI , Impact factor:1.253, ISSN: 1936-6612)
14. Kuo-Lan Su, Chih-Hung Chang, and **Jie-Tong Zou**, “Flood Fill Algorithm Based Multiple Targets Searching Using Mobile Robots “, *Advanced Science Letters*, Volume 8, pp.457-462, June 2012. (SCIE , EI , IF= 1.253, ISSN: 1936-6612)
15. Kuo-Lan Su, Jr-Hung Guo, **Jie-Tong Zou**,” Leader-following Mobile Robots Working in Unknown Environment” , *International Journal of Innovative Computing, Information and Control*, Volume 8, Number 1, January 2012. (SCIE , EI , 2010 IF= 1.664, ISSN: 1349-4198)
16. Sheng-Wen Shiao, **Jie-Tong Zou**, Kuo-Lan Su, Yi-Lin Liao, “Target Searching Problems Using the Mobile Robot in Unknown Environment “, *ICIC Express Letters*, Vol. 6, Number 3, March 2012. (EI , ISSN:2185-2766)

17. **Jie-Tong Zou**、Feng-Chun Chiang and Kuo L. Su, “The study of path error for an Omnidirectional Home Care Mobile Robot “, Journal of Artificial Life and Robotics, Vol.16, No. 2, pp.127-131 , Sep. 2011. (EI , ISSN: 1433-5298)
18. Kuo-Lan Su, Cheng-Yun Chung, **Jie-Tong Zou**, Te-Yi Hsu, “A\* search algorithm applied to a Chinese chess game “, Journal of Artificial Life and Robotics, Vol.16, No. 2, pp.132-136 , Sep. 2011. (EI , ISSN: 1433-5298)
19. 羅仁權，蘇國嵐，**鄒杰炯**， “智慧型類人型機器人之設計與研製” ，國科會工程科技通訊 第 111 期(100 年度 4 月刊)， 2011， ， pp. 188-192 。 (ISSN: 19959303)
20. **Jyh-Hwa Tzou** and Kuo-Lan. Su, “High-speed laser localization for restaurant service mobile robot “, Journal of Artificial Life and Robotics, Vol.14, pp.252-256 , Dec. 2009. (EI , ISSN:1433-5298)
21. Ting-Li Chien, **Jyh-Hwa Tzou**, Chun-Chieh Wang, and Kuo-Lan Su, “Detection system of a security robot using multisensor fusion algorithms”, Journal of Artificial Life and Robotics, Vol.14, pp.247-251 , Dec. 2009. (EI , ISSN: 1433-5298)
22. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, ”Development of a LCD Photomask Based Desktop Manufacturing System” , IEEE Transactions on Industrial Electronics, Vol. 55, Nos. 10, pp. 3715~3723, 2008. (SCI)
23. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, ”The development of desktop e-manufacturing system”, International Journal of Manufacturing Technology and Management, Vol. 14, Nos. 1/2, pp. 2~16, 2008. (EI)
24. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**,” Development of Direct Metallic Rapid Tooling Technologies to Produce Injection Mold”, Journal of the Chinese Society of Mechanical Engineers, Vol.28, No.2, pp.123~129 ,2007. (EI)
25. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, “The Development of Direct Metallic Rapid Tooling System”, IEEE Transactions on Automation Science & Engineering, Vol. 4, No. 1, January 2007. (SCI)
26. Ren C. Luo, **Jyh Hwa Tzou**, “The Development of an Intelligent Web-based Rapid Prototyping Manufacturing System”, IEEE Transactions on Automation Science & Engineering, Vol. 1, No. 1, July 2004. (SCI)

27. Ren C. Luo, **Jyh Hwa Tzou**, "Implementation of a New Adaptive Slicing Algorithm for the Rapid Prototyping Manufacturing System", IEEE/ASME Transactions on Mechatronics, Vol. 9, No. 3, 2004. (SCI)
28. Ren C. Luo, **Jyh Hwa Tzou**, and Yi C. Chang, "Desktop Rapid Prototyping System with Supervisory Control and Monitoring through Internet", IEEE/ASME Transaction on Mechatronics, Vol. 6, No. 4, pp. 399-409, 2001. (SCI)
29. K. S. Chen and **Jyh Hwa Tzou**, "Investigation of Natural Convection in Partially Divided Rectangular Enclosures Both With and Without an opening in the partition plate: Measurement Results", A.S.M.E. Journal of Heat Transfer, Vol. 112, PP.648-652, 1990. (SCI)
30. **鄒治華**，"應用 3D 雷射掃描與 LCD 光罩式快速成型機以加速產品開發"，技術學刊 第 17 卷, 第 1 期, 2002, pp. 13-19.
31. 羅仁權, **鄒治華**, 周修宏, 謝正一, "分散式即時網際網路快速原型製造系統之研發"，機械月刊 2002 年 12 月號(329 期)，PP. 文 14-文 25. (本文榮獲機械月刊 2002 年金筆獎)
32. 羅仁權, **鄒治華**, 謝正一, 周修宏, "快速模具技術之發展現況與未來趨勢"，機械月刊 2002 年 2 月號(319 期)，PP. 162-176.
33. 羅仁權、**鄒治華**、陳俊青、藍至欽、林孝誠、張正龍, "先進快速成型技術及其在新興產業之應用"，機械月刊 2004 年 8 月號(349 期)，PP. 文 10-文 25.
34. **鄒治華**、邱宇璽、涂德順, "服務型機器人之六軸手臂的設計與研製"，吳鳳學報第十七期, 2009 年。
35. **鄒治華**、蔣豐竣、簡鶴年、邱宇璽, "雷射輔助定位之餐廳服務機器人之研製"，吳鳳學報第十六期, 2008 年。
36. **鄒治華**、沈鵬遠、陳俊任、林俊賢、陳連展、劉志益, "餐廳服務機器人與無線網路點餐系統之研發"，吳鳳學報第十五期, 2007 年。
37. **鄒治華**、林峰達、標建男、張琨閔、鄭健彬, "人臉快速複製技術之研發"，吳鳳學報第十五期, 2007 年。
38. **鄒治華**、鄭凱允、柯世建、廖崧延, "可遙控六足仿生機器人之研製"，吳鳳學報第十四期, 2006 年。
39. 陳清華、盧添源、**鄒治華**、蔡俊明、李政翰、何曜洲, "Labview 遠端監控之恆溫控制應用"，吳鳳學報第十二期, 2004 年 6 月, PP.311 - 318。
40. **鄒治華**, "藍芽無線嵌入式系統於智慧型家庭之應用"，吳鳳學報第十一期, 2003 年 5 月，

PP. - 。

41. 鄒治華、蔡宏榮、曾裕龍、徐培文、劉彥良、黃俊勝，“微電腦遙控之行動機器人”，吳鳳學報第十一期，2003年5月，PP. - 。
42. 鄒治華、陳振良、邱俊偉、蘇政傑、陳致鈞、鄭偉志、劉怡伶、楊永任，“足球機器人之設計與製作”，吳鳳學報第十一期，2003年5月，PP. - 。
43. 鄒治華，“應用平面線性馬達平台的熱擠出式快速成型機之研製”，吳鳳學報第十期，2002年5月，PP. - 。
44. 鄒治華、郭世欽、高振益，“應用3D雷射掃描與快速原型以加速產品開發流程”，吳鳳學報第九期，2001年5月，PP. 27-38。
45. 鄒治華、葉錦哲，“可程式控制器之網際網路遠端監控系統”，吳鳳學報第九期，2001年5月。
46. 鄒治華，“逆向工程與快速原型之整合應用”，吳鳳學報第八期，2000年7月，PP. 33-36。
47. 鄒治華，“整合單晶片控制與VB圖控之伺服馬達教具”，吳鳳學報第八期，2000年7月，PP. 37-40。
48. 鄒治華，“應用逆向工程與LCD光罩式快速成型系統以加速產品開發”，吳鳳學報第八期，2000年7月，PP. 41-60。
49. 鄒治華，“直流伺服馬達實驗台”，吳鳳學報第五期，1997年6月，PP. 54-57。
50. 鄒治華、胡育群、黃裕峰、王冠富、李漢昭，“可遙控之前後導引自走車”，吳鳳學報第五期，1997年6月，PP. 58-61。
51. 鄒治華，“重量及顏色分類之機電整合系統”，吳鳳學報第四期，1996年5月，PP. 141-144。
52. 鄒治華，“多功能無人搬運車及無線監控系統”，吳鳳學報第四期，1996年5月，PP. 129-133。
53. 鄒治華，“智慧型升降機系統”，吳鳳學報第四期，1996年5月，PP. 134-136。
54. 鄒治華，“紅外線自動取物系統”，吳鳳學報第四期，1996年5月，PP. 137-140。
55. 鄒治華，“無人搬運車”，吳鳳學報第三期，1995年5月，PP. 183-187。

## (B)研討會論文

1. **Jie-Tong Zou, Dai Xiang Yin,**” The Development of a Visual Tracking System for a Drone”, 2019 IEEE Eurasia Conference on IOT, Communication and Engineering (IEEE ECICE 2019), Yunlin, Taiwan, October 3~6, 2019.
2. **Jie-Tong Zou, Yi-Hao Li,**” The development of indoor swam drone system”, 2019 IEEE Eurasia Conference on IOT, Communication and Engineering (IEEE ECICE 2019), Yunlin, Taiwan, October 3~6, 2019.

3. **Jie-Tong Zou**, Cheng-Hua Wu," The development of swam drones with 3D motion capture system and ESP8266 WIFI module", 2019 IEEE Eurasia Conference on IOT, Communication and Engineering (IEEE ECICE 2019), Yunlin, Taiwan, October 3~6, 2019.
4. **Jie-Tong Zou**, Bandi Devendra Reddy, Harshit Pandey, Atul Kumar, K. Sravan Kuman," The integration and application of quadcopter and multispectral sensor for precision agriculture", The 2018 International Conference on Innovation, Communication and Engineering (ICICE 2018), Hangzhou, Zhejiang, P.R. China, Nov 9-14, 2018(FIRST PRIZE PAPER AWARD).
5. **Jie-Tong Zou**, Yueh Min Wang " The development of an autonomous aerial robot with visual tracking and obstacle avoidance abilities ", 20th International Conference on Autonomous Flying Robots and Aerial Robotics (ICAFRAR 2018) , Tokyo, Japan, Sep. 10-11, 2018.
6. **Jie-Tong Zou**, Chi-Yi Wang, Yueh Min Wang " The development of swam aerial robots using 3D motion capture system for 3D positioning and navigation ", 2016 International Conference on Innovation, Communication and Engineering (ICICE 2016) , Xi'an, Shaanxi, P.R. China, Nov. 5-10, 2016.
7. 鄒杰炯、王啟義、王岳民, " 基於動態捕捉定位系統之室內群組飛行機器人研製", 2016 International Conference on Advanced Robotics and Intelligent Systems (ARIS2016), Taipei, Taiwan, Aug. 31-Sep. 02, 2016.
8. **Jie-Tong Zou**, Chi-Yi Wang," The Application of Ultrasonic Indoor Positioning System to Indoor Navigation of Omni-directional Mobile Robot ", the International Multi-Conference on Engineering and Technology Innovation 2015 (IMETI2015), Kaohsiung, Taiwan, Oct. 30-Nov. 03, 2015.
9. **Jie-Tong Zou**, Pan,Zheng-Yan," The Development of TiltRotor Unmanned Aerial Vehicle ", the International Multi-Conference on Engineering and Technology Innovation 2015 (IMETI2015), Kaohsiung, Taiwan, Oct. 30-Nov. 03, 2015.
10. **Jie-Tong Zou**, Chi-Yi Wang," The Development of Indoor Positioning Aerial Robot Based on Motion Capture System ", 2015 International Conference on Innovation, Communication and Engineering (ICICE 2015 ), Xiangtan, Hunan, P.R. China ,October 23 - 28, 2015.(本文獲得 First prize paper award)
11. **Jie-Tong Zou**, Dong-Lin Zhang," Application of Kinect sensor for controlling a multi-rotor flying robot ", 2015 International Conference on Applied System Innovation (ICASI 2015) ,Osaka, Japan, May 22-26, 2015. (本文獲得 Best conference paper award)
12. **Jie-Tong Zou**, Chien-Yueh Hsu, and Rui-Feng Zheng," The development of the asymmetric hexa-rotor aerial vehicle ", 2015 International Conference on Applied System Innovation (ICASI 2015) ,Osaka, Japan, May 22-26, 2015.
13. **Jie-Tong Zou**, Chien-Yueh Hsu and Rui-Feng Zheng, "The Integration of Multi-Rotor Aerial Vehicle with The Ground Control Station ", the Ninth International Conference on Innovative Computing, Information and Control (ICICIC2014), Busan, Korea, June 15- 18, 2014.
14. **Jie-Tong Zou**, Chi-Yi Wang, Yue-Min Wang, Ming-Cong Lu, Hong-Yan Ren and Yi-Jia Qiu, " Integration of 3G wireless image transmission system with the aerial search and rescue UAV ",2014 International Conference on Engineering and Technology Innovation, Kenting, Taiwan, October 31-November 04, 2014.
15. **Jie-Tong Zou**, Zheng-Yan Pan,Dong-Lin Zhang and Rui-Feng Zheng, " Integration of the target position correction software with the high endurance quadcopter for search and rescue mission ", 2014 International Conference on Engineering and Technology Innovation, Kenting,

Taiwan, October 31-November 04, 2014.

16. 鄒杰炯、王岳民、任宏彥、呂明聰、邱奕嘉，"ZAGI 定翼機飛行載具與彈射架之研製"，2014 安全管理與工程技術國際研討會，嘉義，台灣，November 28, 2014.
17. 鄒杰炯、潘正彥，"傾轉旋翼無人飛行載具之研製"，2014 安全管理與工程技術國際研討會，嘉義，台灣，November 28, 2014.
18. 鄒杰炯、鄭瑞鋒、劉邦毅，"油電混合動力多旋翼無人飛行載具之研製"，2014 安全管理與工程技術國際研討會，嘉義，台灣，November 28, 2014.
19. 鄒杰炯、張東琳，"多旋翼飛行機器人的體感操作系統之研製"，2014 安全管理與工程技術國際研討會，嘉義，台灣，November 28, 2014.
20. 鄒杰炯、王啟義，"超音波室內定位系統"，2014 安全管理與工程技術國際研討會，嘉義，台灣，November 28, 2014.
21. 鄒杰炯、呂紹華、陳柏翰、呂志明、張廷光，"球形同軸雙槳旋翼機研製"，2014 安全管理與工程技術國際研討會，嘉義，台灣，November 28, 2014.
22. **Jie-Tong Zou**, Chien-Yueh Hsu, Rui-Feng Zheng, "The development of Multi-rotor Unmanned Aerial Vehicle", The 12th International Conference on Automation Technology (Automation 2013), Tainan, Taiwan, November 1-3, 2013.
23. **Jie-Tong Zou**, Kuang-Wei Huang, Chi-Yi Wang, "The Development of Hexa-Rotor Aerial Robot Based on Multi-Sensor Fusion Algorithm", The 12th International Conference on Automation Technology (Automation 2013), Tainan, Taiwan, November 1-3, 2013.
24. **Jie-Tong Zou**, Chien-Yueh Hsu and Rui-Feng Zheng, "The development of Asymmetric Multi-rotor Unmanned Aerial Vehicle", The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2013 (ICSSMET2013), Chiayi, Taiwan, Nov. 18, 2013.
25. **Jie-Tong Zou**, Chien-Yueh Hsu and Rui-Feng Zheng, "The Integration of Multi-Rotor VTOL Aerial Vehicle with The Ground Control Station", The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2013 (ICSSMET2013), Chiayi, Taiwan, Nov. 18, 2013.
26. **Jie-Tong Zou**, Kuang-Wei Huang and Chi-Yi Wang, "多重感測器融合應用於六旋翼飛行機器人之研製"，The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2013 (ICSSMET2013), Chiayi, Taiwan, Nov. 18, 2013.
27. **Jie-Tong Zou**, Tai-Chang Chen, Po-Shen Chen, Chia-Tai Hsu and Wen-Jen Liao, "The Development of Bicopter Unmanned Aerial Vehicle", The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2013 (ICSSMET2013), Chiayi, Taiwan, Nov. 18, 2013.
28. **Jie-Tong Zou**, Chien-Yueh Hsu, Zhi-Hui Hu, Xian-Tang Qiu and Zhen-Wei Wang, "多旋翼飛行載具之自走式起降平台之研製"，The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2013 (ICSSMET2013), Chiayi, Taiwan, Nov. 18, 2013.
29. Yuan\_Pao Hsu, **Jie-Tong Zou**, Tang-Shih Bo, Yu-Chiung Tseng, Kuang-Wei Huang, Chao-Herg Chiu, "Implementation of a Quad-Rotor Robot Based on SoPC", The 1<sup>st</sup> Asia-Pacific Workshop on FPGA Applications, pp. 111-117, Xiamen China, Dec. 8-9, 2012.

30. **Jie-Tong Zou**, Guan-Wei Huang , Zheng Rui-Feng, “The modeling and simulation of Hexa-rotor aerial robot”, 2012 2nd International Conference on Mechatronics and Applied Mechanics (ICMAM2012) , Taipei, Taiwan ,Dec. 8- 9, 2012.(本論文榮獲 ICMAM2012 Excellent paper award)
31. **Jie-Tong Zou**, Guan-Wei Huang , Zheng Rui-Feng, “The design and implementation of Hexa-rotor aerial robot”, 2012 2nd International Conference on Mechatronics and Applied Mechanics (ICMAM2012) , Taipei, Taiwan ,Dec. 8- 9, 2012.
32. **Jie-Tong Zou** and Zih-Yan Wu, “The study of route error for a differential driven restaurant service robot”, the Seventh International Conference on Innovative Computing, Information and Control (ICICIC2012) , Shanghai, China ,Nov. 4- 6, 2012.
33. **Jie-Tong Zou** and Kuo-Lan Su, “Design and Implementation of a robot arm for humanoid robot”, the Seventh International Conference on Innovative Computing, Information and Control (ICICIC2012) , Shanghai, China ,Nov. 4- 6, 2012.
34. **Jie-Tong Zou** and Kuang-wei Huang, “The Development of Hexa-rotor Aerial Robot”, The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2012 (ICSSMET2012) , Chiayi, Taiwan, May31- June1, 2012.
35. **Jie-Tong Zou** and Yu-Chiung Tseng, “四旋翼飛行機器人與影像追蹤系統之整合應用”, The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2012 (ICSSMET2012) , Chiayi, Taiwan, May31- June1, 2012.
36. **Jie-Tong Zou**, Yu-Hsien Li, Hong-Li Pan, Han-Che Chang, and Jhih-Ying Hou, “The development of spherical coaxial dual-rotor vehicle”, The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2012 (ICSSMET2012) , Chiayi, Taiwan, May31- June1, 2012.
37. **Jie-Tong Zou** and Yu-Chiung Tseng, “Visual track system applied in quadrotor aerial robot”, The 3rd International Conference on Digital Manufacturing & Automation (ICDMA 2012), GuiLin, China ,Jul. 31- Aug. 2, 2012.
26. **Jie-Tong Zou** Kuo-Lan Su, Haw Tso, “The modeling and implementation of tri-rotor flying robot”, The Seventeenth International Symposium on Artificial Life and Robotics (AROB 17th, 2012), B-Con Plaza, Beppu, Oita, JAPAN ,Jan. 19- 21, 2012.
27. Jr-Hung Guo, **Jie-Tong Zou**, Kuo-Lan Su, Cheng-Yun Chung, “Development of the Residual Power Prediction System of Mobile Robots”, The Seventeenth International Symposium on Artificial Life and Robotics (AROB 17th, 2012), B-Con Plaza, Beppu, Oita, JAPAN ,Jan. 19- 21, 2012.
28. **Jie-Tong Zou** and Haw Tso , “The development of tri-rotor aerial vehicle”, the 2<sup>nd</sup> International Symposium on Mechanical Science and Technology (ISMST 2011) ,Guangzhou, China, December 20-21, 2011.
29. **Jie-Tong Zou**, Haw Tso and Kuo L. Su, “The development of tricopter aerial robot”, 2011 International conference on Service and Interactive Robotics (SIRCon 2011), Taichung, Taiwan, November 25-26, 2011.
30. Jr-Hung Guo , Kuo-Lan Su and **Jie-Tong Zou**, “A\* Searching Algorithm Based Path Planning of the Carrier Robot” , 2011 International conference on Service and Interactive Robotics (SIRCon 2011), Taichung, Taiwan, November 25-26, 2011.
31. **Jie-Tong Zou**, Yu-Chiung Tseng, Chi-Yi Wang, Yi-Jun Lin, and Ying-Jhen Chen, “The development of quadrotor aerial robot”, The 11th International Conference on Automation Technology (Automation 2011), Yunlin, Taiwan, November 18– 20, 2011.
32. **Jie-Tong Zou** and Kuo L. Su, “Development of a Healthcare Robot and an Automatic



- Charging Station”, The 11th International Conference on Automation Technology (Automation 2011), Yunlin, Taiwan, November 18– 20, 2011.
33. **Jie-Tong Zou**, Yu-Chiung Tseng, Chi-Yi Wang, Yi-Jun Lin, and Ying-Jhen Chen, “The design and implementation of quadrotor flying robot”, The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2011 (ICSSMET2011) , Chiayi, Taiwan, November 17-18, 2011.
  34. **Jie-Tong Zou** and Haw Tso, “The design and implementation of tricopter flying robot”, The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2011 (ICSSMET2011) , Chiayi, Taiwan, November 17-18, 2011.
  35. **Jie-Tong Zou**, Wei-Hsiang Chang, Guan Yu-Xiang , Zhao-Yi Lin and Zheng Rui-Feng, “The Development of Single-Rotor VTOL Aerial Robot”, The International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2011 (ICSSMET2011) , Chiayi, Taiwan, November 17-18, 2011.
  36. **Jie-Tong Zou** and Des-Hun Tu, “The development of six D.O.F. robot arm for intelligent robot”, The 8th Asian Control Conference (ASCC 2011) ,Kaohsiung, Taiwan, May 15-18, 2011.
  37. Kuo Lan Su, Yung Chin Lin, **Jie-Tong Zou**, “Flood Fill Algorithm Based Multiple Targets Searching Using Mobile Robots”, The First International Conference on Engineering and Technology Innovation 2011 (ICETI2011), Kenting, Taiwan, Nov. 11-15, 2011
  38. **Jie-Tong Zou** and Feng-Chun Chiang, “The study of path error for an Omnidirectional Home Care Mobile Robot”, The Sixteenth International Symposium on Artificial Life and Robotics (AROB 16<sup>th</sup> ’11),B-Con Plaza, Beppu, Oita, Japan, Jan. 27- 29, 2011.
  39. **Jie-Tong Zou** , Kuo L. Su and Feng-Chun Chiang, “The development of the Omnidirectional Home Care Mobile Robot” , The Fifteenth International Symposium on Artificial Life and Robotics (AROB 15<sup>th</sup> ’10),B-Con Plaza, Beppu, Oita, Japan, Feb. 4- 6, 2010.
  40. **Jie-Tong Zou** and Zih-Yan Wu, “A Study of Different Moving Routes for Restaurant Service Robot”, International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2009 (ICSSMET2009) , Chiayi, Taiwan, December 17, 2009.
  41. **Jie-Tong Zou** and Des-Hun Tu, “The development of automatic charging station for intelligent robot”, International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2009 (ICSSMET2009) , Chiayi, Taiwan, December 17, 2009.
  42. **Jie-Tong Zou** 、 feng-jiun jiang 、 yu-min chen 、 wei-jiun liang 、 wei-chin wang, “The development of multi-functional home care robot”, International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2009 (ICSSMET2009) , Chiayi, Taiwan, December 17, 2009.
  43. He-Nein Chien ,zih-yan Wu , **Jie-Tong Zou**, “The development of the intelligent tour-guide robot”, International Conference on Safety & Security Management and Engineering Technology 2009 (ICSSMET2009) , Chiayi, Taiwan, December 17, 2009.
  44. **Jyh Hwa Tzou** and Feng-Chun Chiang, “The development of the mobile robot for taking care of elderly people” , The Fourth International Conference on Innovative Computing, Information and Control , Kaohsiung, Taiwan, December 7-9, 2009.

45. **Jyh Hwa Tzou** and Yu-Hsi Chiu, "The development of six D.O.F. robot arm of the intelligent humanoid robot" , 2009 International conference on Service and Interactive Robotics , Taipei, Taiwan, August 6-7, 2009.
46. **Jyh Hwa Tzou** and Kuo L. Su, "High-speed laser localization for restaurant service mobile robot" , The Fourteenth International Symposium on Artificial Life and Robotics (AROB 14<sup>th</sup> '09),B-Con Plaza, Beppu, Oita, Japan, Feb. 5- 7, 2009.
47. **Jyh Hwa Tzou** and Kuo L. Su, "The development of the restaurant service mobile robot with a laser positioning system" , the 27th Chinese Control Conference, Kunming, China, July 16-18, 2008.
48. **Jyh Hwa Tzou** and C. Y. Liang , "The development of the hexapod bio-robot system" , the 27th Chinese Control Conference, Kunming, China, July 16-18, 2008.
49. **Jyh Hwa Tzou**, "Development of the Pre-placed powder based Rapid Tooling System" , The Thirteenth International Symposium on Artificial Life and Robotics 2008(AROB 13<sup>th</sup> '08),B-Con Plaza, Beppu, Oita, Japan, Jan. 31- Feb.2, 2008.
50. Kuo L. Su, **Jyh H. Tzou**, Chien C. Liu, "Development of a Multisensor-Based Residual Power Prediction System for Mobile Robots", IEEE Workshop on Advanced Robotics and its Social Impacts (ARSO 2007), Hsinchu, Taiwan, December 9-10, 2007.
51. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, "Development of Direct Metallic Rapid Tooling Technologies to Produce Injection Mold", IMLF-2006 International Manufacturing Leaders Forum, Taipei, Taiwan, October 23~25, 2006.
52. **Jyh Hwa Tzou**, "Manufacture of the Injection Mold with the Direct Metallic Rapid Tooling System", the 12th IASTED International Conference on ROBOTICS AND APPLICATIONS, Honolulu, Hawaii, USA, August 14-16, 2006.
53. Ren C. Luo, Cheng Lung Chang, Yen Lin Pan, and **Jyh Hwa Tzou**, "Rapid Tooling Using Laser Powered Direct Metallic Manufacturing Process," 2005 IEEE International Conference on Industrial Electronics (IECON' 2005), North Carolina, USA, Nov. 2005 (EI)
54. Ren C. Luo, Cheng Lung Chang, **Jyh Hwa Tzou**, and Zhong Hong Huang, "Automated Desktop Manufacturing: Direct Metallic Rapid Tooling System" Proceedings of the 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation, (**ICRA'2005**) , Barcelona, Spain, April 18-22, 2005. (EI)
55. Ren C. Luo, Zhong H. Huang, **Jyh H. Tzou**, and Cheng L. Chang, "Modeling of Functionally Graded Materials Object for Automated Desktop Manufacturing," The 8th International Conference on Automation Technology, Taichung, Taiwan, May 2005, pp. 851-856.
56. **Jyh H. Tzou**, "The Development of the Web-Based Desktop Manufacturing System", Robotics and Mechatronics conference 2005, Kobe, Japan, June 2005.
57. Ren C. Luo, Chun-Ching Chen, **Jyh-Hwa Tzou**, "The Development of a Direct Metallic

- Rapid Prototyping System”, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation, (**ICRA’2004**), pp. 33-38, New Orleans, LA, April, 2004.
58. Luo, R.C.; Chih Chin Lan; **Jyh-Hwa Tzou**; Chun Ching Chen, “The development of WEB based E-commerce platform for rapid prototyping system”, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Networking, Sensing and Control (**ICNSC 2004**), Vol. 1 , pp. 122 – 127, Taipei, Taiwan, March 21-23, 2004.
  59. Ren C. Luo, Hsiao Cheng Lin, **Jyh-Hwa Tzou** and Chih Chin Lan, “E-Manufacturing: Distributed Web-Based Desktop Rapid Prototyping System”, Proceedings of the 2nd IEEE International Conference on Industrial Informatics (**INDIN’04**), Berlin, Germany, June 24-26, 2004.
  60. Ren C. Luo, Chih Chin Lan, **Jyh Hwa Tzou** and Hsiao Cheng Lin, “E-Manufacturing: Web-Based Desktop Rapid Prototyping System”, Proceedings of the World Congress on Intelligent Control and Automation (**WCICA 2004**), Hangzhou, China, June, 2004.
  61. Ren C. Luo ,Chun-Ching Chen and **Jyh-Hwa Tzou**, "The Development of a Mechatronic Rapid Tooling System" , 7<sup>th</sup> International Conference on Mechatronics Technology (**ICMT2003**), Taipei, Taiwan, December 2~6, 2003
  62. Ren C. Luo ,Hsiao Cheng Lin and **Jyh-Hwa Tzou**, "The Development of a Photo-mask Based Desktop Manufacturing System" , 7<sup>th</sup> International Conference on Mechatronics Technology (**ICMT2003**), Taipei, Taiwan, December 2~6, 2003
  63. Ren C. Luo, **Jyh-Hwa Tzou** and Chih-Chin Lan, "The Development of Web-based E-business System for Rapid Prototyping Manufacturing" 2003 IEEE International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation (**IECON’ 03**), Virginia, USA, Nov. 2003.
  64. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, “The Development of Distributed Web-based Rapid Prototyping Manufacturing System”, Proceedings of the 2003 IEEE International Conference on Robotics and Automation, (**ICRA’2003**), Taipei, Taiwan, Sep. 14-19, 2003.
  65. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, “Advanced Rapid Prototyping Manufacturing System for E-automation”, Proceedings of the IEEE/ASME International Conference on Advanced Intelligent Mechatronics (**AIM 2003**), Volume:2, pp. 1449-1454, July 20-24, 2003.
  66. Ren C. Luo, Cheng-Yi Hsieh, **Jyh-Hwa Tzou**, and Hsiu-Hung Chou, “Implementation of Adaptive slicing algorithm for Rapid Prototyping System”, Proceedings of the seventh international conference on Automation technology (**Automation 2003**), Chia-yi, Taiwan, R.O.C., Sep. 12-14, 2003.
  67. Ren C. Luo, Cheng-Yi Hsieh and **Jyh Hwa Tzou**, “An Effective Slicing Method : Using the Bucket Sort on Slicing Algorithm”, Proceedings of the seventh international conference on Automation technology (**Automation 2003**), Chia-yi, Taiwan, R.O.C., Sep. 12-14, 2003.
  68. Ren C. Luo, Hsiu Hung Chou and **Jyh Hwa Tzou**, “A web-based automated RP system”,

Proceedings of the seventh international conference on Automation technology (**Automation 2003**), Chia-yi, Taiwan, R.O.C., Sep. 12-14, 2003.

69. Ren C. Luo, **Jyh-Hwa Tzou**, Cheng-Yi Hsieh and Hsiu-Hung Chou, "The Development of a Thermal Extrusion Based Rapid Prototyping Mechatronics system", Proceedings of the 2002 IEEE International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation (**IECON'02**), Sevilla, Spain, Volume: 3, Nov. 5-8, 2002.
70. Ren C. Luo, Chih-wen Hsueh and **Jyh Hwa Tzou**, "Distributed Internet Desktop Manufacturing System", The First Taiwan-Belgium Workshop on Manufacturing Automation, Leuven, Belgium, September 3-6, 2002.
71. Ren C. Luo, **Jyh-Hwa Tzou** and Cheng-Yi Hsieh, "The Development of a Thermal Extrusion Based Rapid Prototyping Mechatronics system", IEEE/ASME International Conference on Advanced Manufacturing Technologies and Education in the 21<sup>st</sup> Century (**AMTE 2002**), Chia-yi, Taiwan, PP. 119.
72. Ren C. Luo, Hsiu Hung Chou, and **Jyh-Hwa Tzou**, "E-business based and supervisory control rapid prototyping system", IEEE/ASME International Conference on Advanced Manufacturing Technologies and Education in the 21<sup>st</sup> Century (**AMTE 2002**), Chia-yi, Taiwan, PP. 50.
73. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, "Investigation of a Linear 2-D Planar Motor based Rapid Tooling System", Proceedings of the 2002 IEEE International Conference on Robotics and Automation, (**ICRA'2002**), Volume: 2, pp. 1471 -1476, 2002.
74. Ren C. Luo, Yi Cheng Chang, and **Jyh Hwa Tzou**," The Development of A New Adaptive Slicing Algorithm for Layered Manufacturing System", 2001 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA'2001), 2001
75. Ren C. Luo, **Jyh-Hwa Tzou** and Yi Cheng Chang, "An Internet-Based Remote Control and Monitoring Rapid Prototyping System", Proceedings of the 2001 IEEE International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation (IECON'01), Denver, Colorado, USA, Nov. 2001.
76. Ren C. Luo, Kuo L. Su, **Jyh-Hwa Tzou** and S. H. Henry Phang, "Multisensor Based Control of the Pet Robot Through the Internet", Proceedings of the 2001 IEEE International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation (IECON'01), Denver, Colorado, USA, Nov. 2001.
77. Ren C. Luo, Yi Cheng Chang, and **Jyh-Hwa Tzou**, "The Development of Efficient Rapid Prototyping Software System", Proceedings of the 6th Federation of Asian Die & Mould Associations International Conference, Taipei, R. O. C., July 2001, (FADMA'2001).
78. Luo, R.C.; **Jyh-Hwa Tzou** and Wei Zen Lee," The development of LCD panel display based rapid prototyping system for advanced manufacturing", Proceedings of the 2000 IEEE

International Conference on Robotics and Automation, (ICRA'2000), Volume: 4, 2000, pp. 3083 -3088.

79. Ren C. Luo, **Jyh Hwa Tzou** and Yi Cheng Chang, “ The Integration of 3D Digitizing and LCD Panel Display Based Rapid Prototyping System for Manufacturing Automation”, 2000 IEEE International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation (IECON' 2000), Nagoya, Japan, Oct 22-28, 2000.
80. Ren C. Luo, **Jyh Hwa Tzou** and Wei zen Lee, “The Development of LCD Panel Display Based Rapid Prototyping System for Advanced Manufacturing”, 2000 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA'2000), San Francisco, April 24-28, 2000.
81. Ren C. Luo and **Jyh Hwa Tzou**, “The Integration of Reverse Engineering and LCD Panel Display Based Rapid Prototyping System for Advanced Manufacturing”, The Sixth International Conference on Automation Technology (AUTOMATION 2000), Taipei, Taiwan, May 9-11, 2000.
82. Ren C.Luo,Wei Zen Lee,**Jyh Hwa Tzou** and Hou Tin Leong, “The development of a rapid prototyping machine system for manufacturing automation”,1999 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA'99), Detroit, May 10-15, 1999.
83. Ren C.Luo,Wei Zen Lee, **Jyh Hwa Tzou** and Hou Tin Leong,” The development of Internet accessible rapid prototyping system”, 1999 IEEE International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation (IECON' 99), San Jose, CA , November 29 – December 3, 1999.
84. **Jyh Hwa Tzou**, "Automatic Guided Vehicle", I.E.E.E-IAS Industrial Automation and Control, 1995
85. **鄒杰炯**、吳治彥， “餐廳服務機器人之行進路徑測試” ，2009 安全管理與工程技術國際研討會，12/17-18, 2009，嘉義。
86. **鄒杰炯**、涂德順， “智慧型機器人之自動充電站設計與製作” ，2009 安全管理與工程技術國際研討會，12/17-18, 2009，嘉義。
87. **鄒杰炯**、蔣豐竣、陳育民、梁偉駿、王韋欽， “多功能家用機器人之研製” ，2009 安全管理與工程技術國際研討會，12/17-18, 2009，嘉義。
88. 簡鶴年、吳治彥、**鄒杰炯**， “智慧型導覽機器人” ，2009 安全管理與工程技術國際研討會，12/17-18, 2009，嘉義。
89. **鄒治華**、蔣豐竣、陳育民、梁偉駿、王韋欽， “居家照護機器人之研製” ，2008 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示，2008，嘉義。
90. **鄒治華**、邱宇璽， “服務型機器人之六軸手臂的設計與研製” ，2008 安全管理與工程

技術國際研討會暨成果展示，2008，嘉義。

91. 張宗福、陳彥勳、**鄒治華**、邱機平，“齒輪型風力機之葉片設計及分析”，2008 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示，2008，嘉義。
92. 梁志穎、**鄒治華**，“模糊理論在投籃機械系統之設計”，第 27 屆中國控制會議，2008。
93. **鄒治華**、梁志穎，“雷射輔助定位的服務型機器人之研製”，中華民國第 15 屆模糊理論及其應用研討會，2007，斗六。
94. 梁志穎、**鄒治華**、吳恩保、林倩芝、林建男，“PSoC 於倒單擺模糊控制系統之應用”，中華民國第 15 屆模糊理論及其應用研討會，2007，斗六。
95. **鄒治華**、劉志益、沈鵬遠、陳俊任、林俊賢、陳連展，“雷射輔助定位之餐廳服務機器人之研製”，智慧型機器人跨領域科技研討會，2007，彰化。
96. **鄒治華**、劉志益、楊捷閔、蔡旻佑，“餐飲服務機器人之無線點餐系統之研發”，智慧型機器人跨領域科技研討會，2007，彰化。
97. **鄒治華**、鄭凱允、劉志益，“可遙控六足仿生機器人之研製”，第五屆精密機械與製造技術研討會，2007，屏東。
98. **鄒治華**，“應用逆向工程與快速成型技術於人臉之快速複製”，2007 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示，2007，嘉義。
99. **鄒治華**，“行動無線嵌入式系統於智慧型家庭之應用”，2007 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示，2007，嘉義。
100. **鄒治華**，“具越野能力之微電腦遙控行動機器人”，2007 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示，2007，嘉義。
101. **鄒治華**，“應用平面線性馬達平台的熱擠出式快速成型機之研製”，教育部第十七屆技術及職業職研討會，2002。
102. **鄒治華**、葉錦哲，“無線嵌入式系統於智慧型家庭之應用”，彰雲嘉地區大專校院 2002 年研發成果發表會論文發表，12/20，2002，虎尾。
103. **鄒治華**，“應用平面線性馬達平台的熱擠出式快速成型機之研製”，彰雲嘉地區大專校院 2002 年研發成果發表會論文發表，12/20，2002，虎尾。
104. **鄒治華**、葉錦哲，“行動式無線監控系統應用於家庭保全與家電控制”，彰雲嘉地區大專校院 2002 年研發成果發表會研發成果展示，12/20，2002，虎尾。
105. 羅仁權、**鄒治華**、張益誠，“3D 雷射掃描與光罩式快速成型機之整合應用”，第十二屆全國自動化研討會，5/25-26，2001，虎尾。
106. 羅仁權、張益誠、**鄒治華**，“三維模型適應性切層及噴嘴路徑規劃應用於快速原型系統之研究”，第十二屆全國自動化研討會，5/25-26，2001，虎尾。

107. 鄒治華，“應用 3D 雷射掃描與 LCD 光罩式快速成型機以加速產品開發”，第十六屆全國技術與職業教育研討會優等論文，4/18 - 4/19，2001，花蓮，PP. 403-412。
108. 鄒治華、葉錦哲，“可程式控制器之網際網路遠端監控系統”，雲嘉南地區大專校院 2001 年研發成果聯合發表會論文發表，11/1，2001，雲林，PP. 105-110。
109. 鄒治華、曾偉勳、李易霖、李宗益，“WEB 圖控系統應用於多功能 PLC 實習教具”，雲嘉南地區大專校院 2001 年研發成果聯合發表會研發成果展示，11/1，2001，雲林，PP. 265。
110. 鄒治華、葉錦哲、葉武學、呂振宇，“嵌入式系統應用於 PLC 特殊模組之遠端圖形監控”，雲嘉南地區大專校院 2001 年研發成果聯合發表會研發成果展示，11/1，2001，雲林，PP. 266。
111. 蘇國嵐，鄒治華和林宗廷，“感測與轉換之實驗裝置”，雲嘉南地區大專校院 2001 年研發成果聯合發表會研發成果展示，11/1，2001，雲林，PP. 264。
112. 鄒治華、郭瑞旺、李維新、黃福森，“行動機器人 鳳翔號”，第四屆全國技專院校創思設計與製作競賽技術論文，2001，雲林，PP. 109-113。
113. 鄒治華、譚仲明、林偉文、張維愉，“行動機器人 翔龍號”，第三屆全國技專院校創思設計與製作競賽技術論文，2000，雲林，PP. B10-1-B10-6。
114. 鄒治華、胡育群、黃裕峰、王冠富、李漢昭，“可遙控之前後導引自走車”，第十二屆全國技術與職業教育研討會作品集，4/25，1997，台中，PP. 181-184。
115. 林建德、鄒治華，“電腦輔助設計擺線針齒輪傳動之擺線齒輪齒廓曲線”，第十一屆全國技術與職業教育研討會論文，1996，高雄，PP. 29-37。
116. 李祖慰、鄒治華，“3D 電腦動畫輔助教學系統”，第十一屆全國技術與職業教育研討會作品集，3/15-3/16，1996，高雄，PP. 5-8。
117. 鄒治華、謝宗桓、邱志宇、林川勝等，“重量及顏色分類之機電整合系統”，第十一屆全國技術與職業教育研討會作品集，3/15-3/16，1996，高雄，PP. 117-120。
118. 鄒治華、葉盈顯、楊仁賢、黃仲偉等，“多功能無人搬運車及無線監控系統”，第十一屆全國技術與職業教育研討會作品集，3/15-3/16，1996，高雄，PP. 125-128。
119. 鄒治華、黃志仁、周志峰、黃振華，“無人搬運車”，第十屆全國技術與職業教育研討會作品集，1995。

### (C) 專書及專利

1. Jie-Tong Zou, “The Development of the Omnidirectional Mobile Home Care Robot”, Mobile Robots - Current Trends (ISBN 978-953-307-716-1), Zoran Gacovski, Ed, Published

- by In-Tech, pp.345-362, Sep. 2011.
2. Ren Luo and Jyh Hwa Tzou, “**Development of a LCD Photomask Based Desktop Manufacturing system**”, Motion Control (SBN 978-953-7619-55-8), Federico Casolo, Ed, Published by In-Tech, pp.497-515, 2010.
  3. 蘇國嵐, 鄒治華, “機電整合專題製作”,全華圖書公司,88年9月初版。
  4. 鄒治華, “機電整合應用與實習”,文京圖書公司, 88年9月15日初版。
  5. United States Patent :Ren Chyuan Luo, Kuo-Lan Su, Jyh-Hwa Tzou, “FIRE DETECTING SYSTEM AND WEIGHT CORRECTING METHOD PERFORMED THEREBY”, Patent NO.: US 8,203,456 B2, Date of Patent: Jun. 19, 2012.
  6. 鄒明真、鄒一帆、鄒杰炯, 專利名稱: “安全帽警示模組”, 專利號碼: 新型第 M455866, 專利權期間: 102/2/1-111/7/26.
  7. 羅仁權、蘇國嵐、鄒治華, 專利名稱: “具有移動載具之自動充電系統, 自動充電裝置, 及其自動充電方法”, 專利號碼: 發明第 399901 號, 專利權期間: 102/6/21-118/7/27。
  8. 鄒杰炯, 專利名稱: “餐旅服務系統”, 中華民國發明專利, 專利號碼: 發明第 I357001 號, 專利權期間: 101/1/21-116/11/18。
  9. 羅仁權、鄒治華、李維仁, 專利名稱: “加熱擠出式快速原型機”, 專利號碼: 新型第 178656, 專利權期間: 90/8/1-101/6/15。
  10. 羅仁權、鄒治華、張益誠, 專利名稱: “精密快速原型機之改良結構”, 專利號碼: 新型第 194468, 專利權期間: 91/8/11-102/3/29.
  11. 鄒杰炯、鄭瑞鋒, 專利名稱: “可折疊式異形六旋翼飛行器”, 專利號碼: 發明第 508763, 專利權期間: 104/11/21-123/1/7.
  12. 鄒杰炯、王俊凱、朱晟璋、林珣皓、盧俊吉, 專利名稱: “太陽能六旋翼飛行器”, 專利號碼: 新型第 511360, 專利權期間: 104/11/1-123/1/9.

#### (D)技術報告及其他

1. 應用 3D 雷射掃描與 LCD 光罩式快速成型機以加速產品開發”, 榮獲第十六屆全國技術與職業教育研討會優等論文獎 (獲選率 2%), 4/18 - 4/19, 2001。
2. 機電整合乙, 丙級技術士技能檢定監評人員合格, 92/12/16
3. 榮獲”科技部 108 年度補助大專校院研究獎勵”, 獲獎期間: 108/8/1-109/7/31。
4. 榮獲”科技部 107 年度補助大專校院研究獎勵”, 獲獎期間: 107/8/1-108/7/31。
5. 彰化縣 106 年度 SBIR 計畫審查委員。
6. 指導吳允凡、李世全、涂佳昇、曾得軒 4 位同學以” 具影像追蹤與避障功能之飛行機器



人之研製”參加國立虎尾科技大學 2018 年校慶全國學生專題製作競賽與成果展示，獲得**工程類第一名**，2018 年 11 月 14 日。

7. 指導國立虎尾科技大學飛機系吳允凡、李世全、涂佳昇、曾得軒同學榮獲第 22 屆 TDK 盃全國大專院校創思設計與製作飛行組競賽**季軍**，比賽期間:107/10/17-107/10/20。
8. 指導國立虎尾科技大學飛機系吳允凡、李世全、涂佳昇、曾得軒同學榮獲第 22 屆 TDK 盃全國大專院校創思設計與製作飛行組**創意獎佳作**，比賽期間:107/10/17-107/10/20。
9. 指導學生參加 2015 全國飛行機器人飛行競賽，獲得**自主飛行組第一名**，2015 年 12 月 5 日。
10. 榮獲國立虎尾科技大學 106 年度產學合作績優獎，2018 年 1 月 17 日。
11. 榮獲國立虎尾科技大學 104 學年度教學特優教師，2015 年 11 月 20 日。
12. 榮獲國立虎尾科技大學 104 學年度產學合作與服務處績優輔導顧問，2016 年 1 月 13 日。
13. 擔任 2015 中華民國航太學會學術研討會副主任委員，2015 年 12 月 5 日。
14. 榮獲國立虎尾科技大學 101 學年度績優導師，2013 年 11 月 23 日。
15. 指導學生以”基於動態捕捉定位系統之室內群組飛行機器人研製”參加國立虎尾科技大學 2015 年校慶全國學生專題製作競賽與成果展示，獲得**工程類創意及產學合作商品獎**，2015 年 11 月 19 日。
16. 指導航空機電系統整合實驗室張東琳、劉邦毅、潘正彥、王孝祖四位同學，以”自主追蹤起降之視覺導引飛行機器人”參加 2015 第九屆全國大專學生創新設計實作競賽榮獲**第三名**，2015 年 6 月 5 日。
17. 以"智慧型飛行機器人之研製與應用"為題，參加由國立台灣大學智慧機器人及自動化國際研究中心所主辦的 2015 智慧機器人及自動化研究成果技轉商機暨產學合作媒合會進行成果發表，2015 年 6 月 26 日。
18. 受經濟部工業局之邀請，以”智慧化視覺引導自主飛行機器人暨起降平台"參加 2015 TAIROS 台灣機器人與智慧自動化展，2015 年 7 月 16-19 日。
19. 指導航空機電系統整合實驗室學生張東琳、王啟義、鄭瑞鋒與潘正彥，以"互動式多旋翼飛行藝術廣告燈"作品榮獲 2014 香港國際發明展之**金牌獎**，2014 年 12 月 4-6 日。
20. 指導學生以”ZAGI 定翼機飛行載具與彈射架之研製”參加國立虎尾科技大學 2014 年校慶全國學生專題製作競賽與成果展示，獲得**佳作**，2014 年 11 月 21 日。
21. 指導航空機電系統整合實驗室張東琳、王啟義、鄭瑞鋒、潘正彥四位同學，以”體感互動表演飛行裝置”參加 2014 第八屆全國大專學生創新設計實作競賽榮獲**第一名**，2014 年 6 月 5 日。
22. 多旋翼機團隊”我想要回家”，榮獲 2014 台灣無人飛機創意設計競賽-視距外組之最佳

成績**第二名**(第一名從缺)，2014年3月22-23日。

23. 參加 103 年度發展典範科技大學計畫成果記者會，2014 年 11 月 4 日。
24. 101 年國科會計畫”多重感測器與影像技術應用於自主飛行機器人之研究”榮獲 101 年度國科會自動化學門成果發表會之成果海報競賽**佳作獎**，2013 年 11 月 2 日。
25. “自主避障之六旋翼飛行機器人”參加於花博-台北機器人館舉辦之**學界優秀智慧型機器人作品展示**，2013 年 11 月(展期一個月)。
26. “多旋翼航拍系統”參加於台北世界貿易中心展出之「2013 年台北國際航太科技暨國防工業展—教育區」，2013 年 8 月 15 日至 18 日。
27. “可折疊式非對稱形多旋翼飛行器”參加於國立雲林科技大學舉辦之「中區發展典範科技大學策略聯盟」產學研發成果展，2013 年 11 月 29 日至 30 日。
28. 受科技部工程司之邀請，以“體感互動表演飛行機器人”參加於台北南港世貿展覽館所展出的**2014 台灣智慧自動化與機器人展**，2014 年 7/31-8/3。
29. 指導學生參加 2013 全國智慧型機器人大賽之飛行載具競速飛行比賽，獲得**佳作**，2013 年 12 月 15 日。
30. 指導學生以”八旋翼飛行空拍載具之研製”參加國立虎尾科技大學 33 周年校慶之全國學生專題製作競賽，榮獲**第二名**，2013 年 11 月 22-23 日。
31. “The modeling and simulation of Hexa-rotor aerial robot”論文榮獲 ICMAM2012 Excellent paper award。
32. 指導學生參加第七屆全國大專校院暨第十一屆國立虎尾科技大學創新設計實作競賽，以”即刻救援”作品，獲得校內賽第二名及全國賽第三名的佳績，2013 年 6 月 6 日。
33. ”多軸飛行機器人之研製”，榮獲國立虎尾科技大學 2012 年校慶學生專題競賽”**第二名**”，2012 年 11 月 24 日。
34. 指導學生參加 ALTERA 公司在廈門所舉辦之 2012 亞洲創新設計大賽兩岸總決賽，以”**天眼再現**”作品，榮獲**季軍**，2012 年 12 月 8 日。
35. 『福爾摩沙』無人飛行載具設計，榮獲 2013 台灣無人飛機創意設計競賽-視距外組**第四名**，2013 年 3 月 15-17 日。
36. 指導學生參加 ALTERA 所舉辦之 Innovate Asia-Altera Design Contest 2012，以”**天眼再現**”作品，榮獲 Outstanding Teacher Award。
37. “飛行保全機器人之研製”，榮獲 2012 全國安全創意實務專題製作競賽**優等**，2012 年 5 月 31 日。
38. “四旋翼飛行機器人與影像追蹤之整合應用”，榮獲 2012 全國安全創意實務專題製作

競賽**甲等**，2012年5月31日。

39. “垂直起降之球型無人飛行載具之研製” ， 榮獲 2012 全國安全創意實務專題製作競賽**佳作**，2012年5月31日。
40. “六旋翼飛行機器人之研製” ， 榮獲 2012 全國安全創意實務專題製作競賽**佳作**，2012年5月31日。
41. “多旋翼飛行載具之自走式起降平台之研製” ， 榮獲 2012 全國安全創意實務專題製作競賽**佳作**，2012年5月31日。
42. “四旋翼飛行機器人之研製” 參加「2011 全國機器人競賽」機器人產品創意競賽之夢想實現組榮獲**佳作**，2011年9月2日。
43. “三旋翼飛行機器人之研製” 參加「2011 全國機器人競賽」機器人產品創意競賽之夢想實現組榮獲**佳作**，2011年9月2日。
44. ”單旋翼垂直起降之無人飛行載具之研製” ，榮獲國立虎尾科技大學 2011 年校慶學生專題競賽”**第二名**” ，2011年11月19日。
45. “天眼”， 榮獲 2011 Altera 亞洲創新設計大賽**佳作**，2011年9月24日。
46. “四旋翼飛行機器人之研製” ， 榮獲 2011 全國安全創意實務專題製作競賽**優等**，2011年11月18日。
47. “三旋翼飛行機器人之研製” ， 榮獲 2011 全國安全創意實務專題製作競賽**佳作**，2011年11月18日。
48. “單旋翼垂直起降之無人飛行載具之研製” ， 榮獲 2011 全國安全創意實務專題製作競賽**佳作**，2011年11月18日。
49. ”老人居家照護機器人” 榮獲九十七年度全國微電腦應用系統設計製作競賽機械人與自動機具類之**佳作**，2008年11月14日。
50. ”機器人餐廳服務生” 榮獲九十七年度全國微電腦應用系統設計製作競賽機械人與自動機具類之**佳作**，2008年11月14日。
51. “智慧型居家照護機器人” ， 榮獲吳鳳技術學院 2009 全國安全實務專題製作競賽**優等**，2009年12月18日。
52. “智慧型導覽 機器人” ， 榮獲吳鳳技術學院 2009 全國安全實務專題製作競賽**佳作**，2009年12月18日。
53. “智慧型類人型 機器手臂之設計製作” ， 榮獲吳鳳技術學院 2009 全國安全實務專題製作競賽**佳作**，2009年12月18日。
54. “老人居家照護機器人” ，榮獲吳鳳技術學院工程學群九十七學年度第一學期專題製作成果展**第一名**，2009年1月7日。

55. “老人居家照護機器人”，榮獲吳鳳技術學院 2008 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示競賽**優勝**，2008 年 11 月 29 日。
56. “老人居家看護服務機器人”，榮獲 97 學年度吳鳳技術學院機械系專題作品競賽**第一名**。
57. “無線感測網路應用於智慧型居家照護系統”，榮獲「無線感測網路應用」專題製作暨創意競賽之創意競賽組**第三名**，2008 年 12 月 17 日。
58. “居家看護機器人暨遠端監控系統”，榮獲「無線感測網路應用」專題製作暨創意競賽之專題製作組**佳作第一名**，2008 年 12 月 17 日。
59. “餐飲服務機器人”，榮獲國科會主辦的第七屆全國大專校院學生創意實作競賽「**科技整合特別獎**」，2006 年 11 月 18 日。
60. “餐廳服務型智慧型機器人之研製” 榮獲「彰雲嘉大專校院聯盟」2007 年研發成果聯合發表會之**佳作**，2007 年 12 月 20 日。
61. “可遙控之六足仿生機器人之研製”，榮獲吳鳳技術學院 2007 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示競賽**優勝**，2007 年 12 月 3 日。
62. “雷射輔助定位之餐廳機器人”，榮獲吳鳳技術學院 2007 安全管理與工程技術國際研討會暨成果展示競賽**佳作**，2007 年 12 月 3 日。
63. “餐飲服務機器人”，榮獲九十五年年度精密機電整合人才培育計畫「創新精密製程技術專題實作競賽」**第二名**，2006 年 10 月 3 日。
64. “可遙控之六足機器人”，榮獲九十五年年度精密機電整合人才培育計畫「創新精密製程技術專題實作競賽」**佳作**，2006 年 10 月 3 日。
65. 行政院國科會 81 學年度乙種研究獎助
66. 83 年度技術學院及專科學校教學績優教師
67. 作品"多功能無人搬運車及無線監控系統"曾獲教育部 84 學年度微電腦應用系統設計製作競賽之專科組佳作。
68. 作品"無人搬運車"曾獲 84 年路明科技創作獎之佳作。
69. 作品"自動物料搬運與儲存系統"曾獲得教育部 85 學年度微電腦應用系統設計製作競賽之專科組佳作。
70. "多功能無人搬運車及無線監控系統"曾獲得教育部 86 學年度製造自動化科技教育改進計畫專題製作競賽**優等**。
71. “四輪驅動之行動機器人”，吳鳳技術學院 96 學年度師生創作發明成果展榮獲硬體組**第二名**，2008 年 4 月。
72. “雷射輔助定位之餐廳服務機器人之研製”，吳鳳技術學院 95 學年度師生創作發明成果展榮獲硬體組**第二名**，2007 年 4 月。

73. “人臉快速複製技術之研發”，吳鳳技術學院 95 學年度師生創作發明成果展榮獲硬體組**第五名**，2007 年 4 月。
74. “智慧型家用保全機器人之研製”，吳鳳技術學院 95 學年度師生創作發明成果展榮獲硬體組**第六名**，2007 年 4 月。
75. “餐廳服務機器人之點餐系統”，吳鳳技術學院 95 學年度師生創作發明成果展榮獲軟體組**第二名**，2007 年 4 月。
76. “可遙控之六足機器人”，吳鳳技術學院 94 學年度師生創作發明成果展榮獲硬體組**第一名**，2006 年 3 月。
77. “微電腦遠端遙控之行動機器人”，吳鳳技術學院 91 學年度師生創作發明成果展榮獲日間部硬體組**第一名**，2003 年 3 月。
78. “足球機器人”，吳鳳技術學院 91 學年度師生創作發明成果展榮獲日間部硬體組**第三名**，2003 年 3 月。
79. “行動式無線監控系統應用於家庭保全與家電控制”，彰雲嘉地區大專院校 2002 年研發成果聯合發表會研發成果展示，2002 年。
80. “應用於自動化教學之遠端網頁監控系統”，吳鳳技術學院 90 學年度師生創作發明成果展獲選硬體優等作品，2002 年 4 月。
81. “無線 PDA 系統應用於家庭保全與家電控制”，吳鳳技術學院 90 學年度師生創作發明成果展獲選硬體優等作品，2002 年 4 月。
82. “嵌入式系統應用於 PLC 特殊模組之遠端圖形監控”，吳鳳技術學院 90 學年度師生創作發明成果展獲選軟體優等作品，2002 年 4 月。
83. “網際網路遠端監控系統應用於 PLC 特殊模組之監控”，吳鳳工商專校 89 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，2000。
84. “多功能行動機器人”，吳鳳工商專校 89 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，2000。
85. “PC Based 控制之五軸關節型氣壓機械手臂”，吳鳳工商專校 89 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，2000。
86. “PLC 實習箱 Internet 遠端 VB 圖控軟體”，吳鳳工商專校 89 學年度師生創作成果展獲選軟體優良作品，2000。
87. “網路式可程式控制器之 VB 圖控軟體”，吳鳳工商專校 89 學年度師生創作成果展獲選軟體優良作品，2000。
88. “應用於機電整合系統之圖形監控軟體”，吳鳳工商專校 88 學年度師生創作成果展獲選軟體優良作品，1999。

89. “行動機器人”，吳鳳工商專校 88 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，1999。
90. “五軸機械手臂與機器視覺系統之整合應用”，吳鳳工商專校 88 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，1999。
91. “PC Based 控制系統及 VB 圖控軟體之整合應用”，吳鳳工商專校 88 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，1999。
92. “3D 雷射掃描、快速原型及立體浮雕系統之整合應用”，吳鳳工商專校 88 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，1999。
93. “多功能 PLC 負載實習箱”，吳鳳工商專校 88 學年度師生創作成果展獲選硬體優良作品，1999。
94. “鏈條式輸送帶”，吳鳳工商專校 85 學年度師生創作成果展榮獲硬體組**第一名**，1996。
95. “無人搬運車與機械手之整合”，吳鳳工商專校 86 學年度師生創作成果展榮獲硬體組**第一名**，1997。
96. “可遙控之前後導引自走車”，吳鳳工商專校 85 學年度師生創作成果展(校外參展得獎作品)，1996。
97. “直流伺服馬達實驗器”，吳鳳工商專校 85 學年度師生創作成果展榮獲硬體組**第五名**，1996。
98. “自動化實驗室之多媒體簡介”，吳鳳工商專校 85 學年度師生創作成果展榮獲軟體組**第七名**，1996。
99. “自動倉儲”，吳鳳工商專校 84 學年度師生創作成果展榮獲**第一名**，1995。
100. “紅外線自動定位取物系統”，吳鳳工商專校 84 學年度師生創作成果展榮獲**第五名**，1995。
101. “氣壓機械手臂”，吳鳳工商專校 84 學年度師生創作成果展榮獲**第六名**，1995。
102. “智慧型昇降機”，吳鳳工商專校 84 學年度師生創作成果展榮獲佳作，1995。

## (E)研究計畫

1. 主持108年科技部研究計畫，“整合人工智慧、影像系統與自動起降電池交換平台的群組飛行機器人之研製”，科技部補助款844,000元，108/8/01~109/7/31，MOST 108-2221-E-150-040。
2. 擔任中山科學研究院案號XC08049P536PE-CS之「高酬載垂直起降無人機之技術概念設計與應用驗證研究報告等3項」計畫之總主持人，第一年經費合計3,355,010元。主持子計畫一“高酬載垂直起降無人機之技術概念設計與應用驗證”，第一年經費1,603,600元，108/5/23~108/11/30(108AZ24-1)。
3. 主持107年科技部研究計畫，“戶外群組飛行機器人暨自動起降電池交換平台之研

- 製” ，科技部補助款582,000元， 107/8/01~108/7/31 ， MOST 107-2221-E-150-047。
4. 共同主持教育部” 新農業之智慧生產、加工與環境永續場域之建置” 計畫，第一年1065萬，107/05/30 ~110/08/31，107-I-035。
  5. 共同主持107年科技部應用型產學合作研究計畫，” 無人機執行防災資料蒐集與即時通訊系統之人工智慧設計” ，計畫總金額 598,000 元， 107/06/01~108/05/31 ， MOST107-2622-E-150-003-CC3。
  6. 主持國立臺灣大學生物資源暨農學院實驗林管理處107年度業務型試驗研究計畫"利用無人飛行載具進行溪頭鼠害木之調查-II "，計畫經費： 100,000，107/5/01~107/12/31 ，實企-。
  7. 主持106年科技部應用型產學合作研究計畫，” 可變構型多旋翼飛行機器人教具之研製” ， 科技部補助款440,000元，合作企業配合款221,308元，106/11/01~107/10/31 ， MOST 106-2622-E-150-024 -CC3。
  8. 主持106年科技部研究計畫，” 超寬頻無線室內定位與多重感測器融合技術應用於模組化群組飛行機器人之研究” ，科技部補助款824,000元， 106/8/01~107/7/31 ， MOST 106-2221-E-150-026。
  9. 共同主持106年科技部應用型產學合作研究計畫，” 飛行空域之無人機監控系統設計” ，計畫總金額585,000元，106/06/01~107/05/31， MOST 106-2622-E-150-015 -CC3。
  10. 主持工業技術研究院委託案” 搭載開源系統的小型350四軸飛行器原型” ，委託金額： 120,000，106/5/01~106/5/24 ，106AZ20。
  11. 主持工業技術研究院委託案” 紅外線室內定位技術” ，委託金額： 900,000，106/7/01~106/10/20 ，106AZ30。
  12. 主持工業技術研究院委託案” 無人機群控制技術” ，委託金額： 620,000，106/7/01~106/10/20 ，106AZ31。
  13. 主持國立雲林科技大學委託計畫案—「無人載具系統開發及教育訓練採購乙案」，委託金額： 1,470,000，106/7/01~106/11/30 ，106AG11。
  14. 主持105年科技部研究計畫，” 植基於實感技術與三維動態捕捉系統的室內群組飛行機器人之編隊飛行與協同工作” ， 科技部補助款732,000元，105/8/01~106/7/31， MOST 105-2221-E-150-035。
  15. 主持國立臺灣大學生物資源暨農學院實驗林管理處106年度業務型試驗研究計畫"利用無人飛行載具進行溪頭鼠害木之調查"，計畫經費： 200,000，106/5/01~106/12/31，實企-1060003581。
  16. 主持105年典範科大計畫，飛機系產業技術研發團隊”智慧型飛行載具系統之技術發展與

應用”，教育部補助款250,000元，105/1/1～105/12/31。

17. 共同主持國家太空中心計畫，”學界混合動力無人飛機研究開發計畫”，104/7/01～105/6/30，計畫經費:1,276,723。
18. 主持104年科技部研究計畫，”三維動態捕捉系統應用於群組飛行機器人之定位與導航”，科技部補助款715,000元，104/8/01～105/7/31，MOST 104-2221-E-150 -011。
19. 主持104年典範科大計畫，飛機系產業技術研發團隊”智慧型無人飛行載具系統之技術發展與試量產中心之建置”，教育部補助款780,000元，104/1/1～104/12/31。
20. 主持國立虎尾科技大學校外短期小額委託案"媽祖繞競活動機器人展開幕之空中釋放布條與空中攝影"，嘉達易聯科技有限公司委託，金額20,000，104/3/01～104/3/31，104AF22。
21. 主持103年科技部研究計畫，”多重感測器融合之群組飛行機器人暨自動起降充電平台之研製”，國科會補助款769,000元，103/8/01～104/7/31，MOST 103-2221-E-150 -039。
22. 主持102年行政院國科會研究計畫，”油電複合群組飛行機器人暨自走式自動起降充電平台之研製”，國科會補助款702,000元，102/8/01～103/7/31，NSC 102-2221-E-150 -038。
23. 主持101年行政院國科會研究計畫，”多重感測器與影像技術應用於自主飛行機器人之研究”，國科會補助款692,000元，101/8/01～102/7/31，NSC 101-2221-E-150 -003。
24. 主持100年行政院國科會應用型產學合作研究計畫，”多旋翼飛行機器人之研製”，國科會補助款455,000元，廠商配合款149,430元，100/11/01～101/10/31，NSC 100-2622-E-150 -030 -CC3。
25. 101年國立虎尾科技大學微型產學研究計畫，”三軸垂直起降飛行載具之研製”，101/01/01～101/6/30。
26. 101年國立虎尾科技大學微型產學研究計畫，”球形垂直起降飛行器之研製”，101/01/01～101/6/30。
27. 主持99年行政院國科會計畫”多感測器融合理論應用於服務型機器人之智慧型定位與電源管理及自動充電系統—子計畫三：遠端問診與照護機器人及自動充電導引系統之研製”，國科會補助款748,000元，99/08/01～100/07/31，NSC 99-2221-E-150 -063。
28. 主持99年度教育部推動技專校院與產業園區產學合作計畫”模組化機械手臂之研製”教育部補助款250,000元，廠商配合款193,000元，學校配合款77,000元，99/1/25～99/12/31，99M-43-058。
29. 行政院國家科學委員會99年大專學生參與專題研究計畫，”應用Coanda 效應的微型飛行機器人”，99/07/01～100/02/28。
30. 100年國立虎尾科技大學微型產學研究計畫，”應用康達效應之無人飛行載具之研製”，100/04/01～100/10/31。



31. 100年國立虎尾科技大學微型產學研究計畫，“多旋翼飛行機器人之研製”，100/04/01～100/10/31。
32. 99年國立虎尾科技大學大專學生參與產學專題研究計畫，“智慧型居家照護機器人之研製”，99/02/01～99/07/31。
33. 99年國立虎尾科技大學大專學生參與產學專題研究計畫，“應用Coanda effect的微型飛行機器人之研製”，99/02/01～99/07/31。
34. 主持98年度學界協助中小企業科技關懷計畫”居家照護與保全機器人之先期開發”，專家診斷費用72,000元，98/3/01～98/8/31。
35. 主持97年行政院國科會計畫”智慧型類人型機器人之設計與研製—子計畫三：智慧型類人型機器人之手臂設計與研製(II)”，國科會補助款777,000元，97/08/01～98/07/31，NSC 97-2221-E-274 -009。
36. 主持96年行政院國科會計畫”智慧型類人型機器人之手臂設計與研製”，國科會補助款575,000元，96/08/01～97/07/31，NSC 96-2221-E-274 -008。
37. 共同主持96年行政院國科會計畫”地雷偵測機器人之機構設計與自我定位”，國科會補助款700,000元，96/08/01～97/07/31，NSC 96-2628-E-224-007-MY2。
38. 主持96年度教育部推動技專校院與產業園區產學合作計畫”老人居家照護機器人之研製”教育部補助款450,000元，廠商配合款218,500元，學校配合款87,500元，96/12/01～97/8/31，E-32-133。
39. 主持經濟部97年度南部傳統產業科技關懷計畫”服務型機器人之機械手臂的研製”，認養專家費用108,000元，97/4/01～97/12/31，97-01-02-0062。
40. 主持行政院國科會95年小產學計畫”雷射輔助定位之餐廳服務機器人之研發”，國科會補助款233,000元，廠商配合款153,000元，95/11/01～96/10/31，NSC 95-2622-E-274 -004-CC3。
41. 主持行政院國科會94年小產學計畫”餐廳服務機器人與無線網路點餐系統之研發”，國科會補助款319,000元，廠商配合款164,700元，94/11/01～95/10/31，NSC 94-2622-E-274 -004 -CC3。
42. 共同主持行政院國科會93年小產學計畫”結合語音辨識技術與藍芽無線嵌入式系統於智慧型家庭應用之設計”，93/05/01～94/04/30，NSC 93-2622-E-274-002-CC3。
43. 主持行政院國科會90年度之一般型研究計畫，”無線嵌入式系統應用於網路式PLC之圖形監控”，90/08/01～91/07/31，NSC 90-2213-E-274-005。
44. 共同主持行政院國科會89年補助技職院校發展應用性先期研究計畫，”立體停車塔之遠端圖形監控及停車資訊提供系統之研發”，89/08/01～90/07/31，NSC 89-2626-E-274-004。

45. 主持吳鳳技術學院92年專案研究計畫，“視覺輔助足球機器員競賽系統”，獲補助款77,840元，91/05/15～91/11/15，WFC 92-E-03-004。
46. 主持吳鳳技術學院91年專案研究計畫，“無線嵌入式系統於智慧型家庭之應用”，獲補助款101,000元，92/04/20～92/11/15，WFC 91-E-02-003。
47. 行政院國家科學委員會89年大專學生參與專題研究計畫，“可程式控制器之網際網路遠端監控系統之研發”，89/07/01～90/02/28，NSC89-2815-C-274-006R-E。
48. 行政院國家科學委員會86年大專學生參與專題研究計畫，“自動倉儲與電腦庫存管理系統”，86/07/01～87/02/28。
49. 規劃及執行教育部88學年度「製造自動化」科技教育改進計畫，教育部補助： 萬，學校配合款 萬，87/08/01～88/07/31。
50. 規劃及執行教育部87學年度「製造自動化」科技教育改進計畫，教育部補助： 萬，學校配合款 萬，86/08/01～87/07/31。
51. 規劃及執行教育部86學年度「製造自動化」科技教育改進計畫，教育部補助：60萬，學校配合款15萬，85/08/01～86/07/31。
52. 行政院國家科學委員會86年大專學生參與專題研究計畫，“自動倉儲與電腦庫存管理系統”，榮獲補助款39000元，86/07/01～87/02/28。
53. 規劃及執行教育部85學年度「製造自動化」科技教育改進計畫，教育部補助：100萬(第一等)，學校配合款25萬，84/08/01～85/07/31。
54. 規劃及執行教育部85學年度「製造自動化」科技教育專題製作計畫，題目：“自動倉儲及電腦物料管理系統”，教育部補助：15萬元，84/08/01～85/07/31。
55. 規劃及執行教育部84學年度「製造自動化」科技教育改進計畫，教育部補助：90萬(第一等)，學校配合款22.5萬。
56. 規劃及執行教育部84學年度「機電整合」科技教育專題製作計畫，題目：“多功能無人搬運車及無線監控系統”，教育部補助：8萬元。

表 C302

共 頁 第 頁

## 六、智慧財產權及應用成果

1. 請將個人智慧財產權及應用成果分為(1)專利(2)技術移轉(3)著作授權(4)其他等類別，分別填入下列表中。如欄位不足，請自行加印填寫。
2. 如所列之智慧財產權及應用成果係經由國科會補助之研究計畫所產生，請填入相關之國科會計畫編號。
3. 填寫順序請依專利期間起始日排列，或技術移轉及著作授權之簽約日期排列。

**專利** 請填入目前仍有效之專利。「類別」請填入代碼：(A)發明專利(B)新型專利。

| 類別 | 專利名稱 | 國別 | 專利號碼 | 發明人 | 專利權人 | 專利期間 | 國科會計畫編號 |
|----|------|----|------|-----|------|------|---------|
|----|------|----|------|-----|------|------|---------|

|    |  |    |                                       |   |                     |  |  |
|----|--|----|---------------------------------------|---|---------------------|--|--|
| 新型 | 加熱擠出式快速原型機   | 中  | 新型第<br>178656 號                       | 羅仁權、<br>鄒治華、<br>李維仁                                     | 羅仁權、<br>鄒治華、<br>李維仁 | 90/8/1-10<br>1/6/15                    |  |
| 新型 | 精密快速原型機之改良結構   | 中  | 新型第<br>194468 號                       | 羅仁權、<br>鄒治華、<br>張益誠                                     | 羅仁權、<br>鄒治華、<br>張益誠 | 91/8/11-1<br>02/3/29                   |  |
| 發明 | 餐旅服務系統   | 中  | 發明第<br>357001 號                       | 鄒杰炯   | 鄒杰炯                 | 101/1/21-<br>116/11/18                 |  |
| 新型 | 安全帽警示模組  | 中  | 新型第<br>M445866 號                      | 鄒明真，<br>鄒一帆，<br>鄒杰炯                                     | 鄒杰炯                 | 102/2/01-<br>111/7/26                  |  |
| 新型 | 太陽能六旋翼飛行器  | 中  | 新型第<br>M511360 號                      | 鄒杰炯、<br>王俊凱、<br>朱晟璋、<br>林珣皓、<br>盧俊吉                     | 鄒杰炯                 | 104/11/01<br>-113/1/9                  |  |
| 發明 | FIRE DETECTING SYSTEM<br>AND WEIGHT CORRECTING<br>METHOD PERFORMED THEREBY | 美國 | Patent<br>NO.: US<br>8,203,45<br>6 B2 | Ren Chyuan<br>Luo,<br>Kuo-Lan<br>Su,<br>Jyh-Hwa<br>Tzou | Ren Chyuan<br>Luo   | Date of<br>Patent:<br>Jun. 19,<br>2012 |  |
| 發明 | 具有移動載具之自動<br>充電系統，自動充電裝<br>置，及其自動充電方法                                      | 中  | 發明第<br>399901 號                       | 羅仁權、<br>蘇國嵐、<br>鄒治華                                     | 羅仁權、<br>蘇國嵐、<br>鄒治華 | 102/6/21-<br>118/7/27                  |  |
| 發明 | 可折疊式異形六旋翼<br>飛行器   | 中  | I508763                               | 鄒杰炯、<br>鄭瑞鋒   | 鄒杰炯、<br>鄭瑞鋒         | 104/11/21<br>-123/1/7                  |  |
| 新型 | 油電複合六旋翼飛行<br>器   | 中  | 新型第<br>M529542 號                      | 鄒杰炯、<br>鄭瑞鋒   | 鄒杰炯、<br>鄭瑞鋒         | 105/10/01<br>-113/1/7                  |  |
| 發明 | 無人飛行載具之電池<br>更換系統  | 中  | 發明第<br>I593451<br>號                   | 鄒杰炯、<br>劉邦毅   | 鄒杰炯、<br>劉邦毅         | 106/8/1-1<br>24/12/8                   |  |

技術移轉

| 技 術 名 稱       | 專 利 名 稱 | 授 權 單 位 | 接 受 單 位  | 合 約 期 間 | 國 科 會 計 畫 編 號 |
|---------------|---------|---------|----------|---------|---------------|
| 智慧型四旋翼飛行器之研發  |         |         | 煜丞企業有限公司 |         |               |
| 模組化多旋翼飛行器教具   |         |         | 飛動有限公司   |         |               |
|               |         |         |          |         |               |
| 目前績效：(可另紙繕寫)。 |         |         |          |         |               |

**著作授權** 「類別」分(1)語文著作(2)電腦程式著作(3)視聽著作(4)錄音著作(5)其他，請擇一代碼填入。

| 著 作 名 稱       | 類 別 | 著 作 人 | 著 作 財 產 權 人 | 被 授 權 人 | 國 科 會 計 畫 編 號 |
|---------------|-----|-------|-------------|---------|---------------|
|               |     |       |             |         |               |
|               |     |       |             |         |               |
| 目前績效：(可另紙繕寫)。 |     |       |             |         |               |

**其他協助產業技術發展之具體績效**

|  |
|--|
|  |
|  |
|  |