114 年度系統工程-無人機系統與虛擬模擬課程

壹、課程簡介

本課程系利用達梭系統平台基於開放原始碼的系統工程語言(Modelica)以 RFLP 為架構,應用於無人機的優化設計和分析,本課程將建立行為模型示例如:電池/電池組、GPS、陀螺儀、控制單元(MCU)、馬達、轉子、葉片、機架等。

系統工程可以提供無人機設計中基於虛擬場景的測試,可實行虛擬硬體的模擬,是一種可用於多學 科系統的開發和測試的技術。提供動態系統模型,可以模擬真實的系統環境,可加入相關動態系統的數 學表示法,並可通過系統的輸出/入將其與地面站、控制器或無人機相連。

Modelica 是一種物件導向、聲明式的多領域建模語言,可用於基於組件的多學科系統建模(包含機械、電氣、電子、液壓、熱力、控制、電力或流程控制等相關領域子系統的耦合)。

RFLP 架構為透過 R-(需求管理), F-(功能分析), L-(邏輯定義), P-(產品 3D 模型)進行模型分層描述 及可追溯性分析。

貳、主辦單位

國立虎尾科技大學飛機工程系

參、協辦單位

誼卡科技顧問股份有限公司

肆、活動時間:

114年1月15日(星期三)

114年1月16日(星期四)

114年1月20日(星期一)

共計三天,上午 10:00 時至下午 17:00。

伍、活動地點:

綜三 9 樓 BGC0905 CBT 電腦教室

陸、活動對象:

飛機工程系全體師生。

柒、活動費用:免費。

捌、報名方式:線上網路報名

- 1. 報名截止時間:114年1月13日(一)下午17:00止。
- 2. 名額:人數上限 30,額滿提前關閉報名系統。
- 3. 報名網址:https://reurl.cc/r3kLGN

玖、聯絡資訊

聯絡人:飛機工程系 林煥小姐

連絡電話:(05)631-5621

電子信箱: huan.lin1974@nfu.edu.tw

壹拾、 備註:

- 1. 中午備餐。
- 2. 如遇颱風等天氣或不可抗力之因素【以氣象局公告為準】,活動取消。
- 3. 為維護活動品質,保留修改活動行程之權利。
- 4. 報名表單務必詳細填寫,以加速報名作業,有任何疑問可洽連絡人。

課程表

日期	名稱	應用 APP	相關介面示意圖	課程內容
114/1/15	環境說明 與 檔案應用	Bookmark		使用者環境介紹與基礎 檔案:新建、存檔、搜尋、 複製、匯入、匯出。. 滑鼠操作 樹狀結構操作 RFLP 架構介紹
	行為建模	CATIA	T = (1.6.6)	系統建模工具列使用說明 Behavior Tool, Diagram, view Behavior Authoring, Simulation
	RFLP 方法及 3D 模型連結	CATIR	Person Vin. 51	插入功能方塊 插入邏輯方塊 插入 3D 模型 關聯功能、邏輯、3D 模型 Insert New Behavior
114/1/16	使用 Modelica Library	CATIA	Time (a) inertia.w // Trest_Motor (red_a)	標準原件庫說明及使 用:Blocks, Electrical, Mec hanics, Math… Modelica 語言介紹 電動馬達模型建立
114/ 1/20	無人機單元模型建 立	CATIR	TO A COLOR OF THE PARTY OF THE	電池單元、電池組單元 GPS、陀螺儀、控制單元 轉子單元 葉片單元 機架單元 模擬飛行及數據分析